

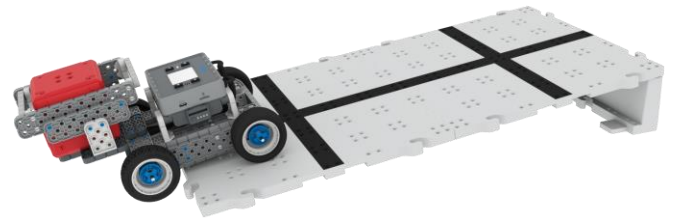


Construa um robô

Crie uma adição ao BaseBot para transportar um Cubo de QI em um plano inclinado!

Passo a passo

1. [Construa o BaseBot](#) e, em seguida, crie uma adição para que ele possa carregar um cubo.
2. Crie um plano inclinado com peças no VEX IQ Kit ou materiais de sala de aula.
3. Codifique o BaseBot para subir o plano inclinado no VEXcode IQ.
4. Experimente diferentes combinações de rodas para encontrar uma que permita ao seu BaseBot carregar o cubo pelo plano inclinado sem escorregar.



'SUBINDO DE NÍVEL'

- **Adicionar peso** - Adicione mais peso ao vagão e veja testar as combinações de rodas.
- **Inclinação mais íngreme** - Aumente o plano inclinado e veja como isso afeta a capacidade do BaseBot de carregar o cubo.

Dicas profissionais

- **Faça alguma pesquisa sobre o Centro de Gravidade**
 - Isso ajuda você a planejar seu design?