∨E**×. co** Atividade de alfabetização em IA

"A Inteligência Artificial é um ramo da ciência da computação preocupado com técnicas que permitem que os computadores façam coisas que, quando as pessoas as fazem, são consideradas evidências de inteligência."

-David S. Touretzky, Ph.D, <u>Conferência de Educadores de</u> Robótica VEX 2023

Por que ensinar jovens aprendizes sobre IA?

A Inteligência Artificial (IA) é uma parte crescente do nosso mundo e todos os alunos merecem uma compreensão básica de como ela funciona. A introdução precoce dos conceitos de IA ajuda a estabelecer uma base sólida, preparando os alunos para pensar criticamente sobre o papel que a IA desempenha na vida cotidiana. Embora o aprendizado de IA pareça diferente para estudantes jovens e para os mais velhos, ele ainda pode desenvolver habilidades importantes, como resolução de problemas, reconhecimento de padrões e pensamento algorítmico. A alfabetização em IA com jovens alunos não significa que se espera que os alunos codifiquem algoritmos de aprendizado de máquina. Em vez disso, envolve a introdução de ideias fundamentais sobre IA, como percepção.

Aprender sobre IA e ciência da computação com robôs também incentiva a colaboração, a reflexão e o pensamento criativo. O uso de robôs como o VEX GO torna as ideias abstratas de IA concretas e práticas. Os alunos podem ver uma entrada e conectá-la à saída de um sensor. Essa abordagem ajuda os alunos a entender não apenas o que é IA, mas como ela funciona e como usá-la com responsabilidade.

Atividades de alfabetização VEX GO AI

Este conjunto de atividades se concentra em um conceito central da IA: *percepção* – como as máquinas interpretam os dados de seu ambiente. Enquanto os humanos usam sentidos como visão e audição, os robôs usam sensores, como o Eye Sensor. Nessas atividades, os alunos exploram como o sensor ocular no VEX GO detecta cores e relata informações. Ao usar dados de sensores, os alunos aprendem como os robôs podem tomar decisões com base no que os sensores *percebem*.

Como professor, entender o Sensor Ocular, o que ele detecta e o que relata, ajudará você a apoiar seus alunos enquanto eles trabalham nessas Atividades. <u>Leia este artigo para saber mais sobre o Eye Sensor.</u> Se você tiver dúvidas sobre como ensinar com essas atividades, poste suas perguntas ou compartilhe suas ideias e histórias de seus alunos na <u>Comunidade PD+</u>!

Essas atividades ajudam a desmistificar a IA e tornam o aprendizado divertido, interativo e significativo. Eles são projetados para serem ensinados na seguinte seguência:

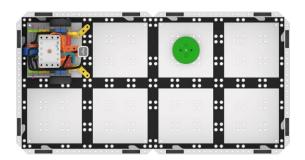
- Que é IA? Os alunos recebem itens comuns de tecnologia e decidem se pensam que são IA ou não, e discutem por que ajudar os alunos a desenvolver uma definição do que é IA. (Adapte os itens listados para melhor atender seus alunos.)
- <u>Hue Value Hunt</u> Os alunos testam diferentes objetos coloridos da sala de aula com o Eye Sensor e coletam dados sobre a cor que percebem e o valor de matiz relatado pelo sensor no VEXcode GO.
- <u>Técnico de Iluminação</u> Os alunos experimentam alterar as condições de iluminação ao redor do sensor e testam os mesmos objetos da atividade anterior, para ver como a luz ambiente afeta os dados do sensor.
- Bug Hunter Os alunos constroem o <u>Super Code Base 2.0.</u> Eles recebem um projeto com um bug para executar, observar e aplicar o que aprenderam sobre o sensor para corrigir o projeto e fazê-lo funcionar conforme o esperado.

- <u>Codifique um curso</u> Os alunos configuram um curso com discos vermelhos, verdes e azuis e codificam o robô para se mover por ele usando dados do sensor ocular para tomar decisões.
- <u>Mapeador de Planetas</u> Alienígenas Os alunos mapeiam as características de um planeta alienígena e codificam o robô para detectar e identificar a localização da água limpa representada por objetos coloridos.
- Mystery Planet Mapper Agora que os alunos identificaram a localização da água limpa em seu planeta, eles recebem um planeta misterioso que apenas o robô pode perceber, onde devem identificar a água limpa.

Recursos para apoiar o ensino das atividades

- Os alunos usarão o VEXcode GO nessas atividades. <u>Certifique-se de que os alunos tenham</u> acesso ao VEXcode GO.
- Para obter ajuda na configuração da Super Base de Código 2.0, consulte este artigo.

∨Ex.**co** Atividade de alfabetização em IA



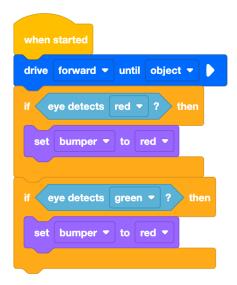
Caçador de bugs

Encontre e corrija o erro em um projeto!

Neste projeto, o GO Robot deve avançar até ver um objeto. Quando vê um objeto vermelho, o pára-choques de LED brilha em vermelho. Quando vê um objeto verde, o pára-choques de LED brilha em verde.

Passo a passo

- 1. Construa a Super Base de Código 2.0.
- Leia o projeto mostrado à direita. O que você acha que o robô fará quando o projeto for executado? Fale sobre sua previsão em seu grupo.
- 3. Construa o projeto no VEXcode GO e conecte seu robô.
- **4.** Abra o menu Dispositivos e selecione Base de código para configurar o robô.
- Coloque o robô em um campo em frente a um disco vermelho, verde ou azul, conforme mostrado na imagem acima.
- **6.** Execute o projeto para ver o que acontece. Execute o projeto várias vezes com discos de cores diferentes.
 - O que acontece? Como isso se compara à sua previsão?
 - o Isso corresponde ao que deveria acontecer no projeto?
- 7. Encontre o bug no projeto! Edite o(s) erro(s) e execute o projeto novamente. O pára-choques de LED no GO Robot brilha em vermelho quando detecta vermelho e brilha em verde quando Direitos autorais 2025 Innovation First, Inc. (dba VEX Robotics). Todos os direitos reservados. Veja os termos completos de direitos autorais em https://copyright.vex.com/



detecta verde? Continue editando e depurando até que o robô se comporte conforme o esperado.

'SUBINDO DE NÍVEL'

- Adicionar um comando diferente -Adicione uma reação para a cor azul!
 Como o robô deve agir quando o azul é detectado?
- Faça seu próprio projeto com bug Crie um projeto com um bug!
 Compartilhe com um amigo e veja se ele consegue encontrar e corrigir o bug.

Dicas profissionais

 Use o botão Etapa no VEXcode para percorrer o projeto um bloco por vez e identificar o erro.

