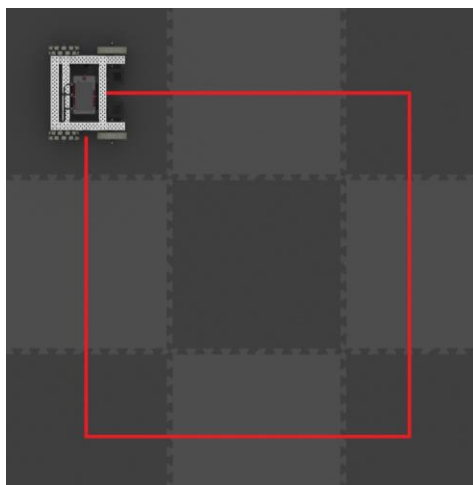


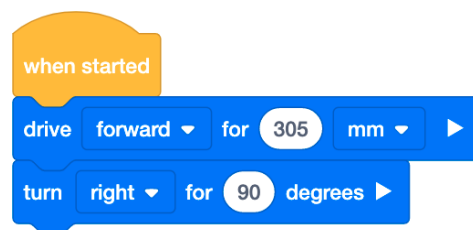


Dança Quadrada

Codifique o Speedbot para dirigir em um quadrado!

Passo a passo

1. [Construa o Speedbot](#) e abra o modelo Speedbot (Drivetrain 2-motor, No Gyro) no VEXcode V5.
2. Arraste um bloco [Drive for] e altere o parâmetro para 305 e o menu suspenso para mm (ou 12 polegadas).
3. Arraste um bloco [Virar para], colocando-o sob o bloco [Dirigir para]. Esses dois blocos farão a primeira esquina da praça.
4. Adicione blocos adicionais para codificar seu robô para dirigir em um quadrado.
5. Baixe o projeto para o Brain e execute-o.
6. Para fazer um quadrado completo com menos blocos, você pode repetir as ações de fazer um canto. Arraste um bloco [Repetir] e envolva-o ao redor dos primeiros blocos [Dirigir para] e [Girar para]. Quantas vezes os blocos devem ser repetidos para formar um quadrado completo?



'SUBINDO DE NÍVEL'

- **Aumentar** - Altere os parâmetros para fazer um quadrado maior.
- **Desafio do retângulo** - Agora que você pode fazer um quadrado, como você pode usar o bloco de repetição para fazer um retângulo?

Dicas profissionais

- Para entender melhor os loops e as repetições, escreva cada ação que o Speedbot executará para dirigir em um quadrado completo. Observe quais etapas se repetem.