



Match & Despacho

Use a codificação de botão para mover o Robô de codificação VEX AIM para entregar barris numerados para o ID AprilTag correspondente!

Passo a passo

1. Configure o campo conforme mostrado acima.
 - Número cinco barris de 0 a 4, (um número por barril). Coloque os barris no campo, com no máximo dois barris em uma única fileira.
 - Coloque cinco AprilTags no campo, com não mais do que dois em um único lado.
 - Coloque o robô na posição inicial no lado esquerdo do campo, de frente para um barril na mesma linha.
2. Use a codificação de botão para codificar o robô para colocar cada barril numerado na frente de seu ID AprilTag correspondente.
 - Planeje um caminho para pegar o barril e passar para o AprilTag correspondente.
 - Codifique o robô para seguir esse caminho e enfrente o AprilTag.
 - Use o kicker para colocar o cano na frente do AprilTag.
 - Continue até que você tenha movido todos os barris para as AprilTags correspondentes! Conclua o projeto usando o **mínimo de comportamentos possível**.
 - O robô que usar menos comportamentos vence! Em caso de empate, o primeiro a completar vence!

'SUBINDO DE NÍVEL'

- **Desafio do pedido de entrega** - Entregue o barril numerado para os IDs AprilTag numerados correspondentes na ordem especificada: 0 → 1 → 2 → 3 → 4. O tempo mais rápido vence!

Dicas profissionais

- Desenvolva uma estratégia para mover os barris com mais facilidade. Para melhorar a eficiência, *sempre escolha o cano que requer menos comportamentos para pegar no campo.*